



(12) BREVET D'INVENTION

- (11) N° de publication : **MA 41230 B1** (51) Cl. internationale : **G07C 9/00**
(43) Date de publication : **30.11.2017**

(21) N° Dépôt :
41230

(22) Date de Dépôt :
18.11.2015

(30) Données de Priorité :
18.11.2014 FR 20140061096

(86) N° de dépôt auprès de l'organisme de validation:EP15195071.4□

(71) Demandeur(s) :
SOMFY ACTIVITIES SA, 50 Avenue du Nouveau Monde 74300 Cluses (FR)

(72) Inventeur(s) :
DUVAL, Jérôme

(74)Mandataire :BOUTAHAR OMAR

(54) Titre : **DISPOSITIF D'ENTRAÎNEMENT MOTORISÉ D'UNE INSTALLATION DOMOTIQUE DE FERMETURE**

(57) Abrégé : Un dispositif d'entraînement motorisé (2) d'une installation domotique de fermeture (1) comprend un actionneur électromécanique (6), une unité électronique de contrôle (8), un émetteur sans fil (12) relié fonctionnellement à l'unité électronique de contrôle (8), l'émetteur sans fil (12) étant configuré pour coopérer avec un dispositif périphérique (4) par une communication sans fil. L'unité électronique de contrôle (8) comprend une prise d'alimentation électrique (15). Et l'émetteur sans fil (12) est connecté électriquement sur la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8), de sorte à commander le dispositif périphérique (4) au moyen d'une communication sans fil.

Revendications

Dispositif d'entraînement motorisé d'une installation domotique de fermeture

5

1. Dispositif d'entraînement motorisé (2) d'une installation domotique de fermeture (1) comprenant un actionneur électromécanique (6), une unité électronique de contrôle (8), un émetteur sans fil (12) relié fonctionnellement à l'unité électronique de contrôle (8), l'émetteur sans fil (12) étant configuré pour coopérer avec un dispositif périphérique (4) par une communication sans fil, caractérisé en ce que l'unité électronique de contrôle (8) comprend une prise d'alimentation électrique (15), en ce que l'émetteur sans fil (12) est connecté électriquement sur la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8), de sorte à commander le dispositif périphérique (4) au moyen d'une communication sans fil, en ce que l'émetteur sans fil (12) est un module d'émission d'ordres externe à l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2) et en ce que l'émetteur sans fil (12) comprend des moyens de conversion d'un premier signal (S15), le premier signal (S15) étant un signal d'alimentation électrique provenant de la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2), en un deuxième signal (S12_ON, S12_OFF), le deuxième signal (S12_ON, S12_OFF) étant un signal de commande du dispositif périphérique (4).

2. Dispositif d'entraînement motorisé (2) selon la revendication 1, caractérisé en ce que l'émetteur sans fil (12) est connecté électriquement sur la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8) par l'intermédiaire d'une liaison filaire et en ce que l'émetteur sans fil (8) comprend au moins un élément de branchement connecté de manière détachable sur la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2).

3. Dispositif d'entraînement motorisé (2) selon la revendication 1 ou la revendication 2, caractérisé en ce que l'émetteur sans fil (12) du dispositif d'entraînement motorisé (2) est configuré pour émettre le deuxième signal (S12_ON, S12_OFF) vers un récepteur sans fil (17) du dispositif périphérique (4), suite à la détection d'une condition prédéterminée de
5 fonctionnement de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2).

4. Dispositif d'entraînement motorisé (2) selon l'une quelconque des revendications 1 à 3, caractérisé en ce que le premier signal (S15) est émis par un élément de commande de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2) et est un signal à
10 impulsions.

5. Dispositif d'entraînement motorisé (2) selon l'une quelconque des revendications 1 à 3, caractérisé en ce que le premier signal (S15) est émis par un élément de commande de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2) et est un signal continu.

15 6. Dispositif d'entraînement motorisé (2) selon l'une quelconque des revendications 1 à 5, caractérisé en ce que l'émetteur sans fil (12) est configuré pour émettre le deuxième signal (S12_OFF) vers le dispositif périphérique (4), suite à la détection d'une condition de fonctionnement prédéterminée de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2) ou suite à l'écoulement d'une période de temps prédéterminée
20 (Tactivation) à partir de l'instant de l'émission du premier signal (S15).

7. Dispositif d'entraînement motorisé (2) selon l'une quelconque des revendications 1 à 6, caractérisé en ce que l'émetteur sans fil (12) comprend une réserve d'énergie, de sorte à ce que l'émetteur sans fil (12) soit alimenté en énergie électrique par la réserve d'énergie pour émettre le deuxième signal (S12_OFF) vers le dispositif périphérique (4), suite à l'interruption

du premier signal (S15) émis par un élément de commande de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2).

8. Installation domotique de fermeture (1) comprenant :

- un dispositif d'entraînement motorisé (2) conforme à l'une quelconque des

5 revendications 1 à 7,

- une barrière (3) entraînée en déplacement par le dispositif d'entraînement motorisé

(2),

- un dispositif périphérique (4), le dispositif périphérique (4) comprenant :

- une unité électronique de contrôle (16),

10 - un récepteur sans fil (17) relié fonctionnellement à l'unité électronique de contrôle

(16),

le récepteur sans fil (17) étant apte à communiquer avec l'émetteur sans fil (12) relié fonctionnellement à l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2).

15 9. Installation domotique de fermeture (1) selon la revendication 8, caractérisée en ce que le dispositif périphérique (4) est configuré de sorte que le premier signal (S15) déclenche la mise en fonctionnement du dispositif périphérique (4), suite à l'émission du deuxième signal (S12_ON) par l'émetteur sans fil (12) vers le dispositif périphérique (4).

20 10. Installation domotique de fermeture (1) selon la revendication 8 ou la revendication 9, caractérisée en ce que le dispositif périphérique (4) est configuré de sorte que le deuxième signal (S12_OFF) émis par l'émetteur sans fil (12) vers le dispositif périphérique (4), suite à la détection d'une condition de fonctionnement prédéterminée de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2) ou suite à l'écoulement d'une période de temps prédéterminée (Tactivation) à partir de l'instant de l'émission du

premier signal (S15), commande l'extinction de signaux lumineux et/ou sonores émis par le dispositif périphérique (4).

11. Installation domotique de fermeture (1) selon l'une quelconque des revendications 8 à 10, caractérisée en ce que le dispositif périphérique (4) comprend un module
5 d'alimentation en énergie électrique autonome.

12. Procédé de mise en service d'une installation domotique de fermeture (1) conforme à l'une quelconque des revendications 8 à 11, caractérisé en ce que ledit procédé comprend une étape de branchement électrique de l'émetteur sans fil (12) sur la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé
10 (2).

13. Procédé de mise en service d'une installation domotique de fermeture (1) conforme à la revendication 12, caractérisé en ce que l'étape de branchement électrique de l'émetteur sans fil (12) sur la prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2) est précédée d'une étape de débranchement
15 électrique d'un autre dispositif périphérique non-autonome en énergie électrique connecté électriquement sur la même prise d'alimentation électrique (15) de l'unité électronique de contrôle (8) du dispositif d'entraînement motorisé (2).