



(12) FASCICULE DE BREVET

(11) N° de publication : **MA 28412 B1** (51) Cl. internationale : **A43B 00/00**

(43) Date de publication :
01.02.2007

(21) N° Dépôt :
28396

(22) Date de Dépôt :
18.07.2005

(71) Demandeur(s) :
• **ET TAHERY HASSAN, AV LA MARCHÉ VERT N° 188 EL KSIBA BENI MELLAL (MA)**
• **ET TAHERY AZIZ, AV LA MARCHÉ VERT N° 188 EL KSIBA BENI MELLAL (MA)**

(72) Inventeur(s) :
ET TAHERY HASSAN ; ET TAHERY AZIZ

(54) Titre : **CHAUSSURE MESURANT LA DISTANCE PARCOURUE EN MARCHANT OU EN COURANT**

(57) Abrégé : **CHAUSSURE MESURANT LA DISTANCE PARCOURUE EN MARCHANT OU EN COURANT** La présente invention concerne une chaussure pour la mesure de la distance parcourue par les piétons, soit en marchant ou en courant, elle permet aussi la mesure de la vitesse, aussi pour les directions et les lieux, ou on se trouve et la durée qu'on peut parcourir du point du départ au point en question. Les utilisateurs de l'invention sont: les sportives, et surtout dehors des sales, par exemple; la nature ils ne peuvent pas déterminer, la mesure de la vitesse, aussi au domaine militaire pour les soldats au désert, donc le lieu en question ne peut pas être déterminer car ils utilisent seulement la boussole. Le même cas en forêt ainsi au chercheurs du patrimoine également pour les touristes. L'aveugle quant à lui il est possible de déterminer le lieu en question, en se mettant en contact avec l'appareil du pied à travers le son. Il est alors utile pour tout le monde aussi pour la distraction des jeunes et les enfants.

CHAUSSURE
MESURANT LA DISTANCE PARCOURUE
EN MARCHANT OU EN COURANT

Abrégé :

La présente invention concerne une chaussure pour la mesure de la distance parcourue par les piétons, soit en marchant ou en courant, elle permet aussi la mesure de la vitesse, aussi pour les directions et les lieux, ou on se trouve et la durée qu'on peut parcourir du point du départ au point en question.

Les utilisateurs de l'invention sont: les sportives, et surtout dehors des sales, par exemple ; la nature ils ne peuvent pas déterminer, la mesure de la vitesse, aussi au domaine militaire pour les soldats au désert, donc le lieu en question ne peut pas être déterminer car ils utilisent seulement la boussole.

Le même cas en foret ainsi au chercheurs du patrimoine également pour les touristes.

L'aveugle quant a lui il est possible de déterminer le lieu en question, en se mettant en contact avec l'appareil du pied à travers le son.

Il est alors utile pour tout le monde aussi pour la distraction des jeunes et les enfants.



Descriptif :

Pour l'image (fg :1) montre la marche et la course chez l'homme. Elle contient un dessin géométrique qu'on a obtenu ,sous forme des triangle dessinés sur le sol d'un ensemble des hypoténuse mesurés de ces triangles , soit en marchant ou bien en courant, du point du départ à l'arrivé .après deux pats successives et complets .le triangle (abc)nous montre le premier pats ,puis le deuxième pat qui nous forme un triangle (abc) ,donc les prochains pat se sont les triangles formés ,aurons la même chose,le triangle(abc)de la hauteur (HB)et l'angle (ABC) c'est la base pour l'explication de l'objectif visé,donc l'angle(abc) est (ϵ)

On va expliquer la façon comment fonctionne les deux pats, aussi au triangle qu'on a obtenu (abc). Lors du premier pas on pose le pied gauche sur le sol vers le point (A) du pied droit et le seconde, sur le sol vers le point (b) après le deuxième pat fonctionne en posant le pied gauche à l' avant sur le sol vers le point (C) .Ce pendant les deux pats se complets , on va obtenir le triangle (ABC)de l'angle(ϵ) et la hauteur(HB).

D'après l'image (fig. :2) nous explique les appareils utilisés, dans cet invention pour mesurer les rayons sonores ou bien un appareil de la mesure des rayons, à condition qui ne provoquera pas un effet sur la santé humaine.

L'appareil se compose de deux appareils pour le premier émet les rayons au deuxième, ces rayons se sont séparés pour que le deuxième puisse le reflète selon son positionnement et le premier appareil, le reçoit de nouveau.

Nous désignons le premier appareil comme (AP1) et le deuxième (AP2) et pour les rayons (R) ; l'objectif de ces deux appareils c'est avoir une distance entre eux, il est a signale que le premier appareil (AP1) qui nous montre la distance entre les deux appareils, ça veut dire (AP1) et (AP2) après chaque fonctionnement.

L'mage (fig. :3) nous explique la façon, comment sont composés et fonctionne ces appareils.

Le premier (AP1) est composé avec une Ceinture ou bien autre chose ,au pied droit, aussi les boutons seront composés au dessous du pied relié à l'appareil ,ces boutons donnent un signal à l'appareil pour qu'il fonctionne au moment ou la chaussure touche le sol sous la pression ;le premier bouton est désigné comme (BO1)quant au deuxième en (BO2)deux bouton seront suffisants,seulement pour chaque chaussure et c'est possible de composer plus de boutons ; a signalé que chaque bouton est enchaîné directement au premier appareil(AP1)comme est indiqué à l'image (fig. :2)ça veut dire que chaque bouton peut fonctionner le premier appareil (AP1)après chaque pression .Le deuxième appareil(AP2)est composé au pied ou à la jambe gauche de la même façon du droitier comme est indiqué au dessin (fig. :3)est les boutons du pied droit auront (BO4)(BO3).

L'image(fig.) explique la façon de mesurer le positionnement des boutons dans les chaussures. lors de la marche ou bien la course le pied gauche est posée sur le point (A)le bouton(BO3)fonctionne sous la pression et donne le signal au deuxième appareil (AP2)qui fonctionne,en attendant que le premier appareil (AP1) émet les rayons pour qu'il le reflète au deuxième appareil (AP1),et le pied droit sera posé sur le sol au point (B)et le bouton(BO1)fonctionne sous la pression et qui donne le signal au premier appareil (AP1)pour qu'il fonctionne est émet les rayons vers le deuxième appareil(AP2),qui le reflète.

L'image (fig. :4) explique la façon de mesurer la distance,ainsi au positionnement des boutons dans la chaussure,Lors de la marche ou bien la course,le pied gauche est Posé sur le point(A) le bouton (BO3) fonctionne sous la Pression et donne le signal au deuxième appareil (AP2)

Qui fonctionne en attendant que le premier appareil (AP1) émet les rayons pour qu'il le reflète au deuxième appareil (AP2) et le pied droit sera posé sur le sol au point (B) et le Bouton (BO1) fonctionne sous la pression, et qui donne le Signal au premier (AP1) pour qu'il fonctionne et émet les Rayons vers le deuxième appareil (AP2) qui le reflète.

On obtient la distance entre (A) et (B), et c'est la distance déterminé entre les deux appareils (AP1) et(AP2) de l'allée et retour divisée

sur deux qui est la mesure du cote (AB) le deuxième pat (fig. :5)est le suivant on fait bouger le pied gauche à l'avant Vers le point (C) le pied sera posé sur le sol, le bouton (BO4) Subit la pression qui provoque le signal à l'appareil (AP2) pour le fonctionnement et qui reflète les rayons venants du premier appareil (AP1).

A signalé que le bouton (BO2) c'est la source du signal au premier appareil (AP1) pour qu'il fonctionne, car l'action du pied droit sur le sol a changé le moment ou le pied gauche a bougé du (A) à l'avant vers le point (C) donc le premier appareil (AP1) émet les rayons au deuxième qui le reflète au premier appareil (AP1), alors nous allons obtenir la distance entre les deux appareil l'allé et le retour divisée sur deux celle-ci C'est la mesure du cote (BC).

L'image (fig. :6) nous montre le pied droit, qui bouge et qui est encore demeuré sur le point (B) et l'image nous explique le pied sur le sol, on le fait bouger à l'avant, se sont considéré comme ensemble de mouvement du pied sur un point précis sur le sol en lui donnant des photos.

Pour cette raison, on a posé deux boutons au dessous de la chaussure pour que Chaque bouton fonctionne, selon le genre de mouvement du pied sur Le sol.

Ainsi on obtient la mesure de deux cotes, (AB) et (BC) du triangle (ABC) Pour savoir la mesure de (AC) il faut mesurer l'angle (ϵ) et puisque l'appareil de mesurer l'angle n'est pas au porté pendant l'action ou le pied Gauche sur le point (A) en levant le pied à l'avant vers la point(C) pour avoir L'angle (ϵ).

Cependant on doit supposer que l'angle (ϵ) est a cheval entre 90° et 180° .

On sait que les pieds s'approchent, lors de la marche et la course pour Cette raison, on donnera à l'angle (ϵ) une mesure au dessin moins que 180° . bien sur on va programmer la mesure de l'angle (ϵ) dans le cerveau Électronique, avant que nous mettons en marche ou en course, on le Compose au premier appareil (AP1) ou bien y sera lier avec le cerveau

qui va recevoir la mesure de cotes (AB) et(BC),ainsi la règle **EL CACHI** est appliqué sur l'hypoténuse (AC).

Cette règle est conservée dans le cerveau électronique qui se charge des opération de la calcule et de la mesure des hypoténuses à chaque Opération, ce cerveau électronique est composé au premier (AP1) aussi une petite écran qui va nous montrer la distance parcourue et la mesure de la distance. La règle est comme suite :

$$X=y+j-2yj\cos(\epsilon)$$

Le Cote (AB) c'est (y)

Le Cote (BC) c'est (j)

L'angle (ABC) c'est (ϵ)

L'hypoténuse (AC) c'est x

La distance parcourue qu'on va obtenir est approximative un peu plus grand Que la distance original, car nous avons rapproché plus l'angle (ϵ) de 180° Alors les utilisateurs de cet appareil, peuvent rapprocher cette mesure de celle de l'originale, à travers l'élimination du pourcentage après une expérience effectuée.

Le deuxième cas c'est de remplacer l'angle (ϵ) par la hauteur (HB), c'est la distance entre les deux pieds parallèlement sur le sol (fig. :7); cette hauteur peu être mesurer après quelques pats de marche ou de la course puis redevient normale.

Après le calcul de cette mesure, on le programme au cerveau électronique Puis on substitue l'angle (ϵ) par la hauteur (HB).

La règle **EL CACHI** sera remplacée par la règle **VITAGORSSE** la hauteur Peu être mesurer d'une autre méthode, et c'est le troisième cas.

En effet, la hauteur se différencier d'une personne a l'autre selon sa condition Physique, le personne maigre a de petite hauteur, (la distance entre les deux Pieds), une personne de grande condition physique a une grande hauteur Ceci est du à la grosseur de cuisse (fig. :7).

Après des expériences effectuées sur des personnes, on a présumé qu'il y a une relation entre le cou et la hauteur, et c'est la mesure du périmètre du cou divisée par six approximativement.

Alors d'après cet résultat on peut mesurer de cette façon la hauteur et la programmation, en s'appuyant sur les données précédentes, pour plus d'explication on sait que la marche ou la course dans des lieux convergents sans vallées, et roches, et des trous... comme les rues et dans les salles sportives, et au centre ville, et le but c'est de montrer que les pas seront approximativement rapprochés, ça veut dire que le côté (AB) égale le côté (BC) l'image (fig. :8) d'après ça on a considéré que le triangle (ABC) a des côtés égaux (BC) et (AB), donc il sera suffisant de faire marcher chaque appareil avec un seul bouton ; ça veut dire que le premier appareil (AP1) marche avec le bouton (BO1) et le deuxième appareil (AP2) avec (BO3)

Montrer comment fonctionnent ces appareils ?

Le moment où le pied gauche pose sur le sol sur le point (A) le bouton (BO3) fonctionne et fait marcher le deuxième appareil (AP2) puis on pose le pied droit sur terre vers le point (B) ; alors le bouton (BO1) marche est fait fonctionner le premier appareil (AP1) le premier appareil émet les rayons et le deuxième appareil le reflète au premier appareil (AP1), et nous obtiendrons la distance de l'allée et retour, et c'est la mesure des côtés (AB) et (BC) car ils sont égaux. On fait bouger le pied gauche à l'avant vers (C), une fois le pied posé sur terre les deux boutons (BO1) et (BO3) cessent de fonctionner, car ils n'ont pas subi la pression, à raison que le positionnement des pieds sur terre est devenu différent de la première position.

Puisque nous avons obtenu la mesure des côtés (AB) et (BC) en s'appuyant sur l'angle (E) pour avoir la mesure de l'angle (AC) en appliquant la règle **EL CASHI**, Et si le cas pour la hauteur (HB), donc la règle **VITAGORSSE** sera appliquée ; en éliminant l'angle (E) et la hauteur (HB) pour que la mesure des côtés (AB) et (BC) devienne la mesure de l'hypoténuse (AC) ça veut dire que :

$$AB+BC=AC.$$

La mesure de l'hypoténuse sera plus grand que la mesure originale (ϵ), et moins de 180° alors on va éliminer ce plus.

Au moment où nous nous mettons à courir ou bien à la marche dans la nature (la forêt, des routes non goudronnées, désert) dans ce cas les hypothèses qu'on a déjà signalé ne sont pas précis, car la hauteur (HB) et l'angle (ϵ) leurs mesures seraient changées de la mesure en question d'hypothèse qu'on a donnée à cause des trous, les vergences, et les pierres...etc.

La raison pour laquelle nous ajoutons deux appareils supplémentaires, comme les premiers (fig. :9-10) pour que nous aurons la hauteur précise qui est (HB).

Le troisième appareil (AP3) se composera à la jambe du pied droit (fig. :11) et celui qui émet les rayons inséparable, cet appareil fonctionne avec un seul bouton posé au dessous de la chaussure, le bouton (BO5) fonctionne lorsque le pied sera posé sur terre sous la pression, puis le quatrième appareil (AP4) est composé dans la chaussure gauche et y reflète les rayons venants du troisième appareil (AP3), le quatrième, appareil (AP4) fonctionne également avec un seul bouton qui est (BO6) posé au dessous du pied gauche mais il fonctionne différemment des autres, alors il fonctionne en levant le pied du sol, est cesse le moment où il touche le sol sous la pression.

(Fig. :11) montre l'usage et l'association entre ces appareils et les premiers appareils, et le résultat de la mesure de la distance précise de ces deux pas.

En s'appuyant sur le triangle (ABC) qu'on va obtenir, d'après les deux pas qui sont successive et complet lors de la marche ou la course, et c'est comme auparavant on pose le pied gauche sur terre vers le point (A) le bouton (BO3) fonctionne, et donne le signal au deuxième appareil (AP2) pour qu'il reflète les rayons venant du premier appareil (AP1).

Le pied droit est posé sur le sol vers le point, (B), le bouton (BO1) fonctionne alors le premier appareil se met à la marche et y émet les rayons vers le deuxième appareil (AP2) qui le reflète au premier appareil (AP1) et le résultat nous aurons la mesure du côté (AB).

(Fig. :12) nous fait montrer le pied gauche qui est élevé du sol à l'avant vers le point (C) le bouton (BO6) fonctionne, et donne le signal au quatrième

appareil (AP4) pour qu'il reflète les rayons en attendant qu'il le reflète le troisième appareil (AP3) : lorsque le pied gauche sera en face de la jambe droite ; celle-ci en direction à l'avant au point (C) bouton (BO5) marche,

Selon la position dans la chaussure, alors le troisième appareil fonctionne ((AP3) et émet les rayons vers le quatrième appareil (AP4) et le reflète au troisième appareil, (AP3) donc nous obtiendrons la mesure de la hauteur (HB) précis. (fig. :11) le pied gauche est sur le sol vers le point (C) le bouton (BO4) marche ; alors le deuxième appareil fonctionne (AP2) et reflète les rayons au premier appareil (AP1) qui la fait marcher le bouton (BO2), donc on va y avoir la mesure du côté (BC) et puisque on a la mesure du côté (AB) et de (BC) et la mesure de la hauteur (HB) du triangle (ABC) alors on obtient la mesure d'hypoténuse (AC) du triangle (ABC) après l'application de la règle **VITAGORSSE** ou **EL CAS HI**.

A signalé que l'esprit électronique reçoit les mesures du premier appareil (AP1) et les mesures du troisième (AP3) et celui qui fait les opérations de calcul.

Puisque nous avons obtenu la mesure de la distance des piétons, on va effectuer en association avec un autre deuxième esprit électronique, qui contient la carte d'une ville ou d'un pays, et le premier esprit électronique qui nous a défini la distance et la mesure de la vitesse. cette association et comme manifesté dans les nouvelles voitures après avoir déterminé le point de départ dans la carte, de savoir le lieu en question et la durée du temps parcouru, vers le lieu en question, soit en marchant ou en courant car on a pu savoir la mesure de la vitesse, et définir les directions, ainsi pour les lieux où on se trouve également il est utilisable pour les bêtes comme les chameaux et les chevaux ..

Les revendications :

- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse, en marchant ou en courant, afin de savoir le lieu en question de mesure. aussi il permet la détermination du temps parcouru vers le point d'arrivé.
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon la revendication 1, caractérisée, en ce qu'il comporte deux appareils de mesure des rayons sonores.
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche ,et à la course selon les revendications précédentes caractérisée en ce qu'il comporte un appareil qui contient deux parties, le premier émet les rayons ,et le deuxième les reflète au deuxième ;son rôle il est définit pour la mesure du cotes (BC)et(AB)du triangle (ABC)fig.1,ce pendant on l'obtient après deux pats successives et complets,et fonctionne avec deux boutons placés au dessous du pied droit,et gauche.
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte, l'angle (ϵ) d'une mesure précise entre 180° et 90° fig.1.
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte, la hauteur(HB) d'une mesure précise pendant la marche après quelques pats 1.fig
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte, la mesure du périmètre du cou devisé sur six un peu prêt ,pour avoir la hauteur (HB)fig.7
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte, (AB) et (BC)= ((AC) c'est la mesure de l'hypoténuse approximativement car l'angle (ϵ) et moins de 180° , on peut éliminer ce plus après une opération pratique fig.8
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte deux appareils qu'on a ajouté pareil au premier pour mesurer la hauteur HB.leur fonctionnement par le biais des boutons attachés au dessous du pied, alors on obtient la mesure de la hauteur HB bien précisée, donc nous allons avoir la mesure de la distance de deux pats très précisée.
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte l'appareil 1 contient un cerveau électronique qui reçoit la mesure de l'appareil 1 et 2 celui-la effectue des opérations de calcule, ansi il contient une petite écran qui nous fait voir la distance parcourue.
- ✓ Chaussure de la mesure de vitesse à la marche, et à la course selon les revendications précédentes caractérisée, en ce qu'il comporte l'association entre le cerveau électronique 1 et 2 qui contient la carte

d'une ville ou d'un pays qui nous permet de découvrir les lieux, et les directions comme est manifesté aux nouvelles voitures qui marche avec le JPS.



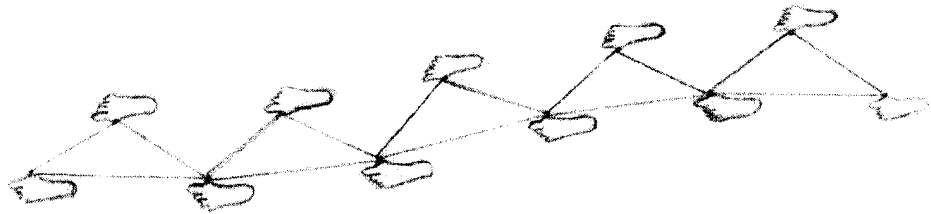
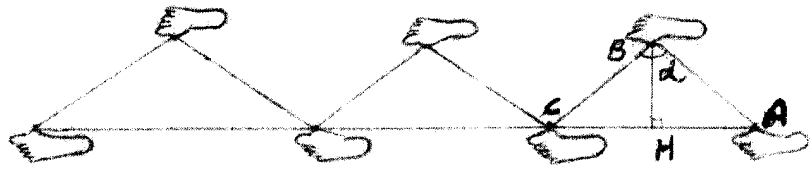
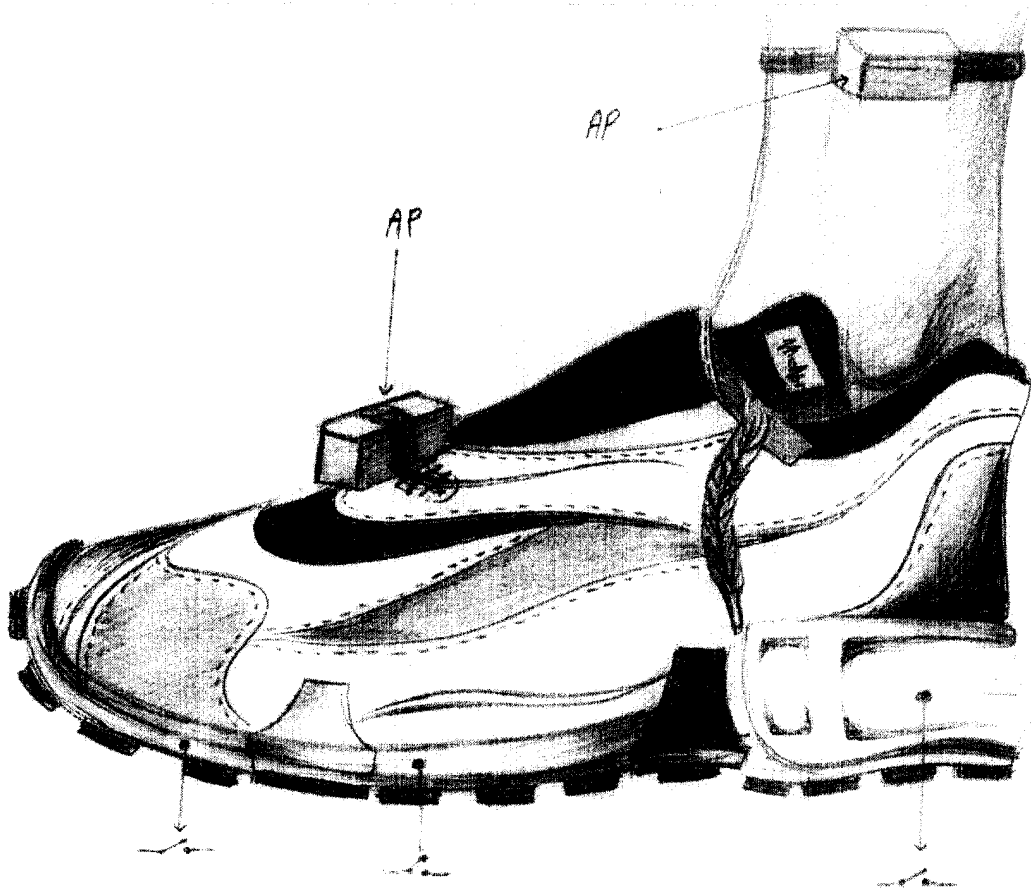


FIG. 1



SW



FIG: 3

SCOTT

2 1A.0

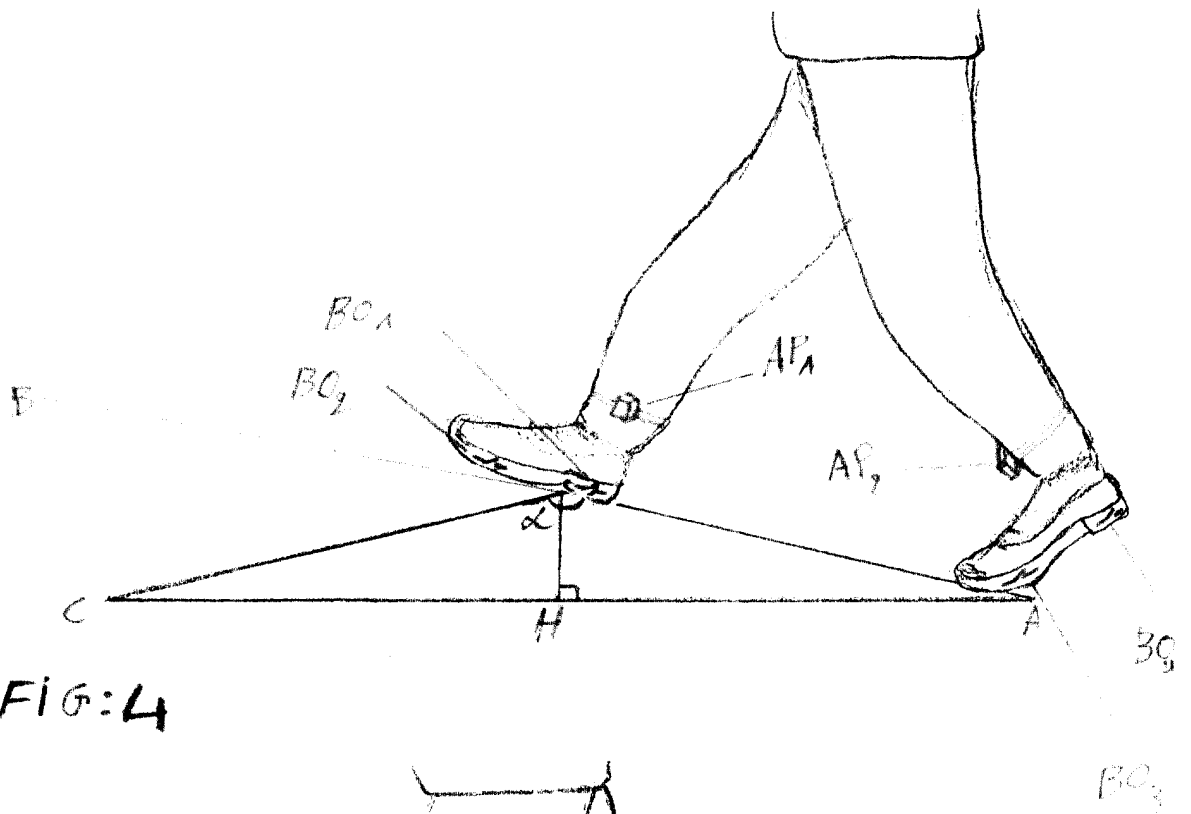


FIG:4

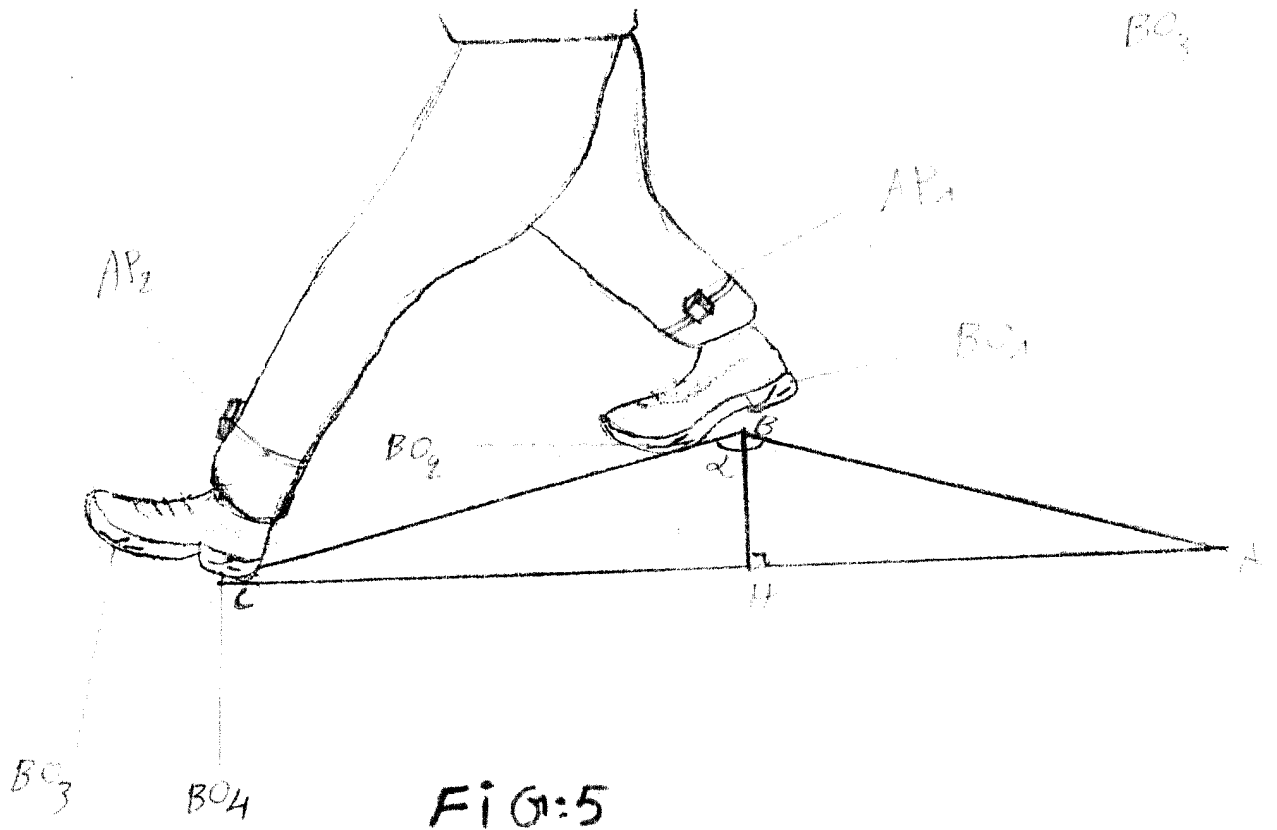


FIG:5

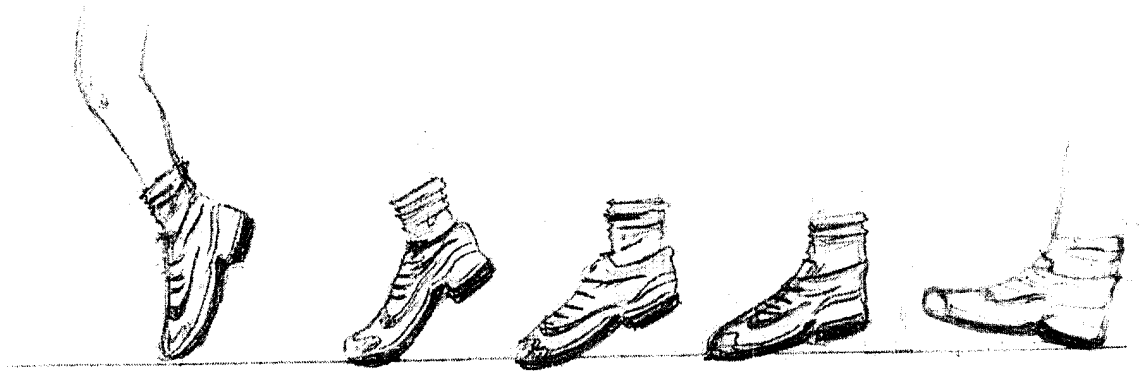


FIG: 6

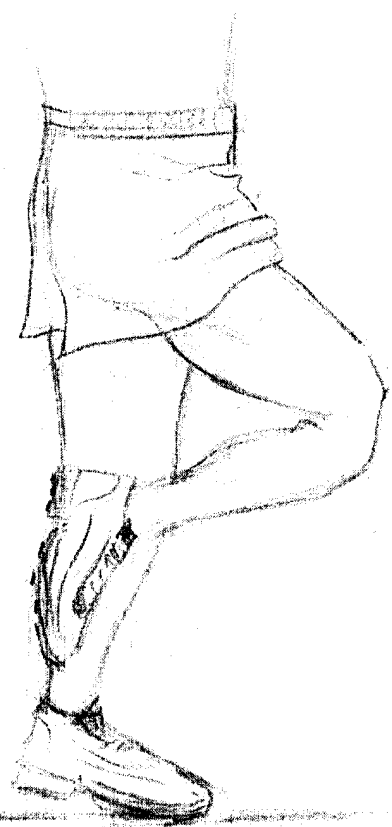
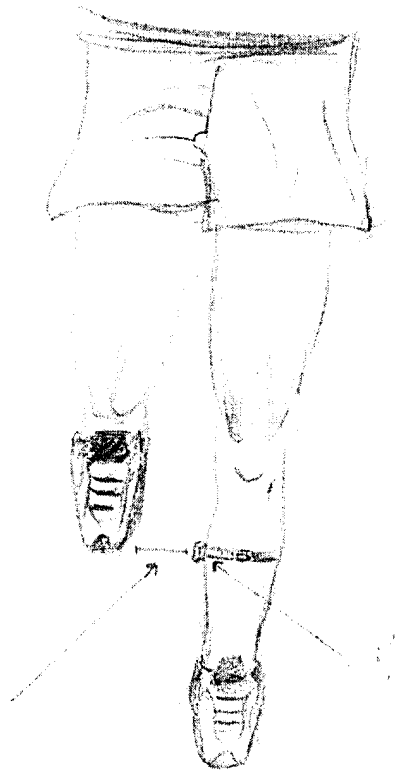
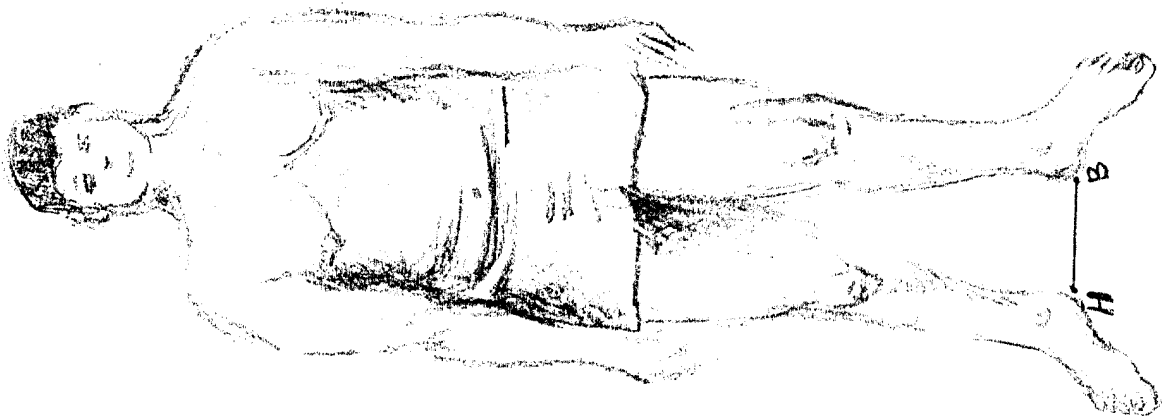




FIG: 7



[Handwritten signature]

5/10

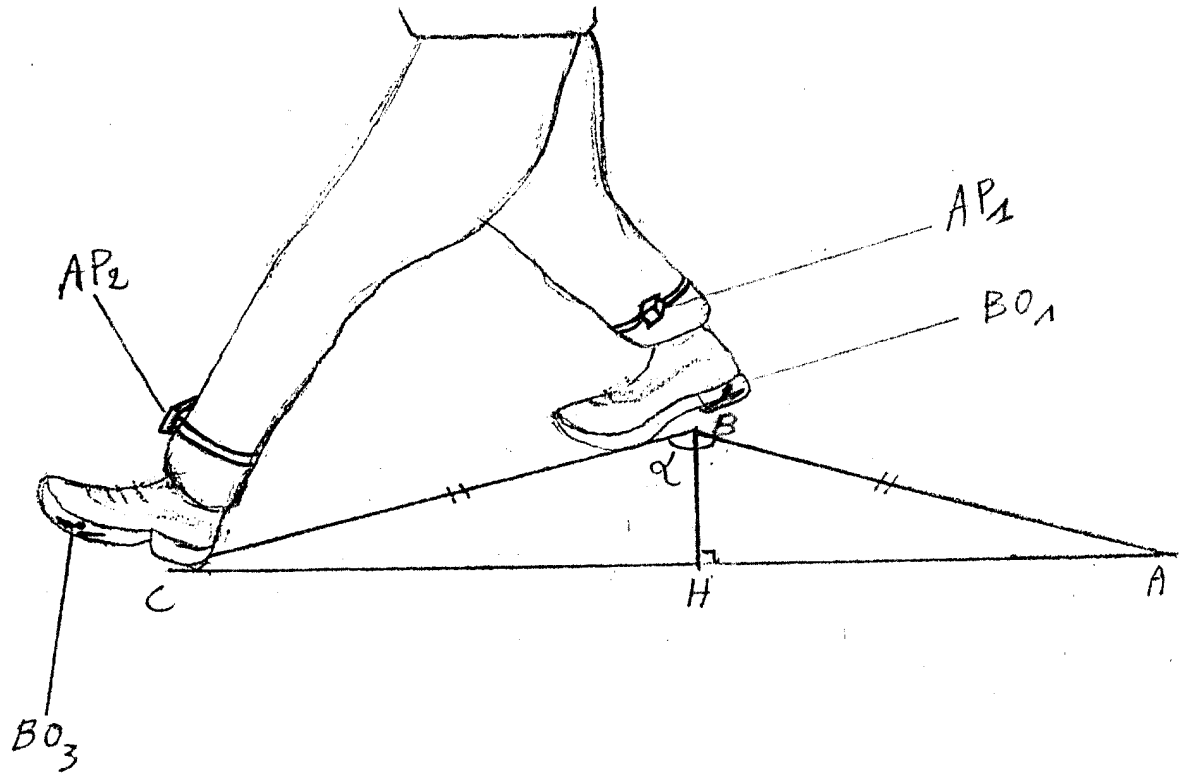
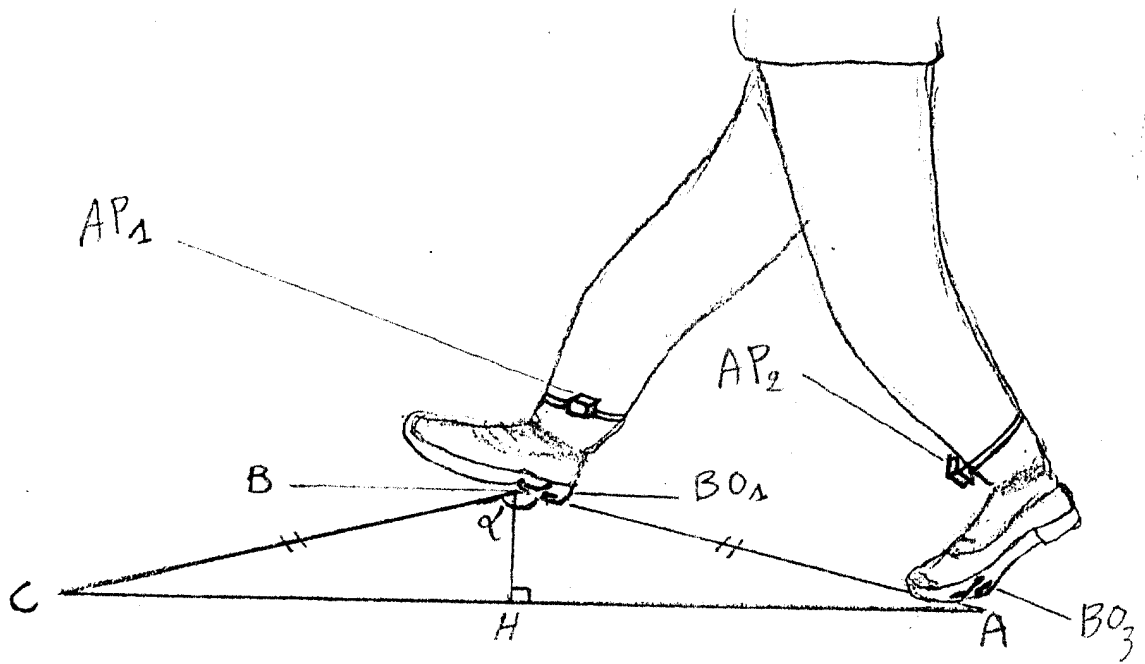
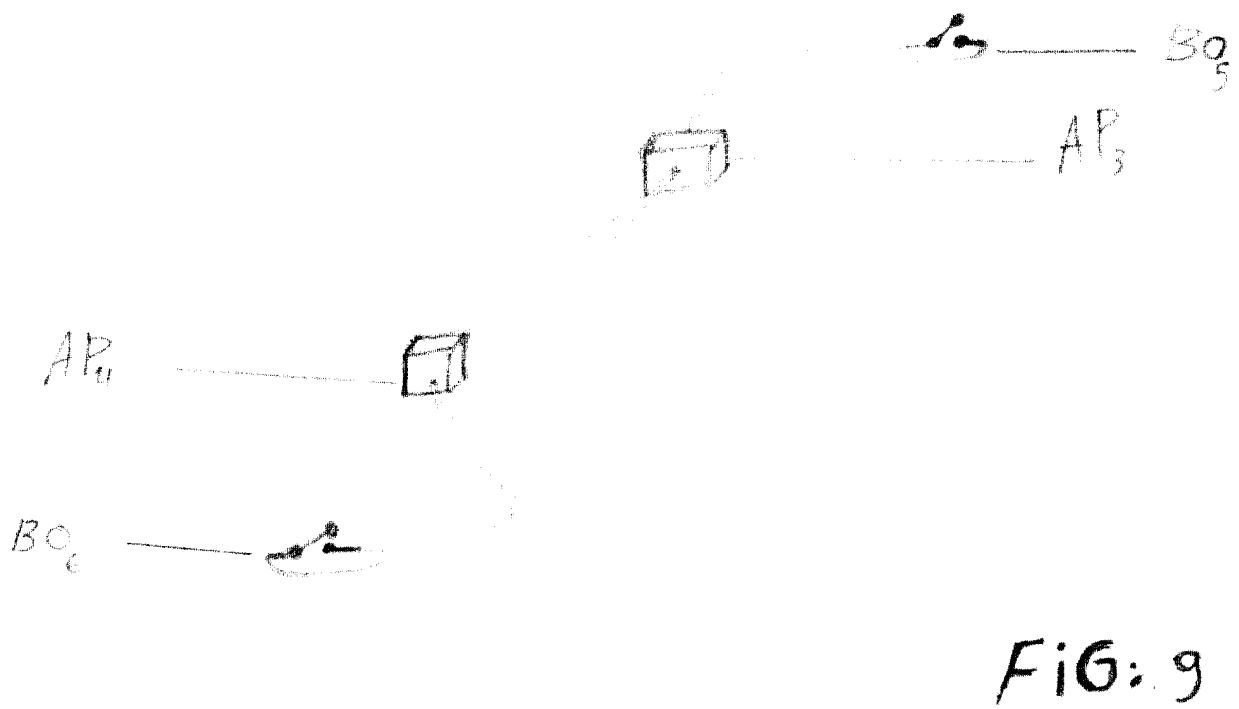
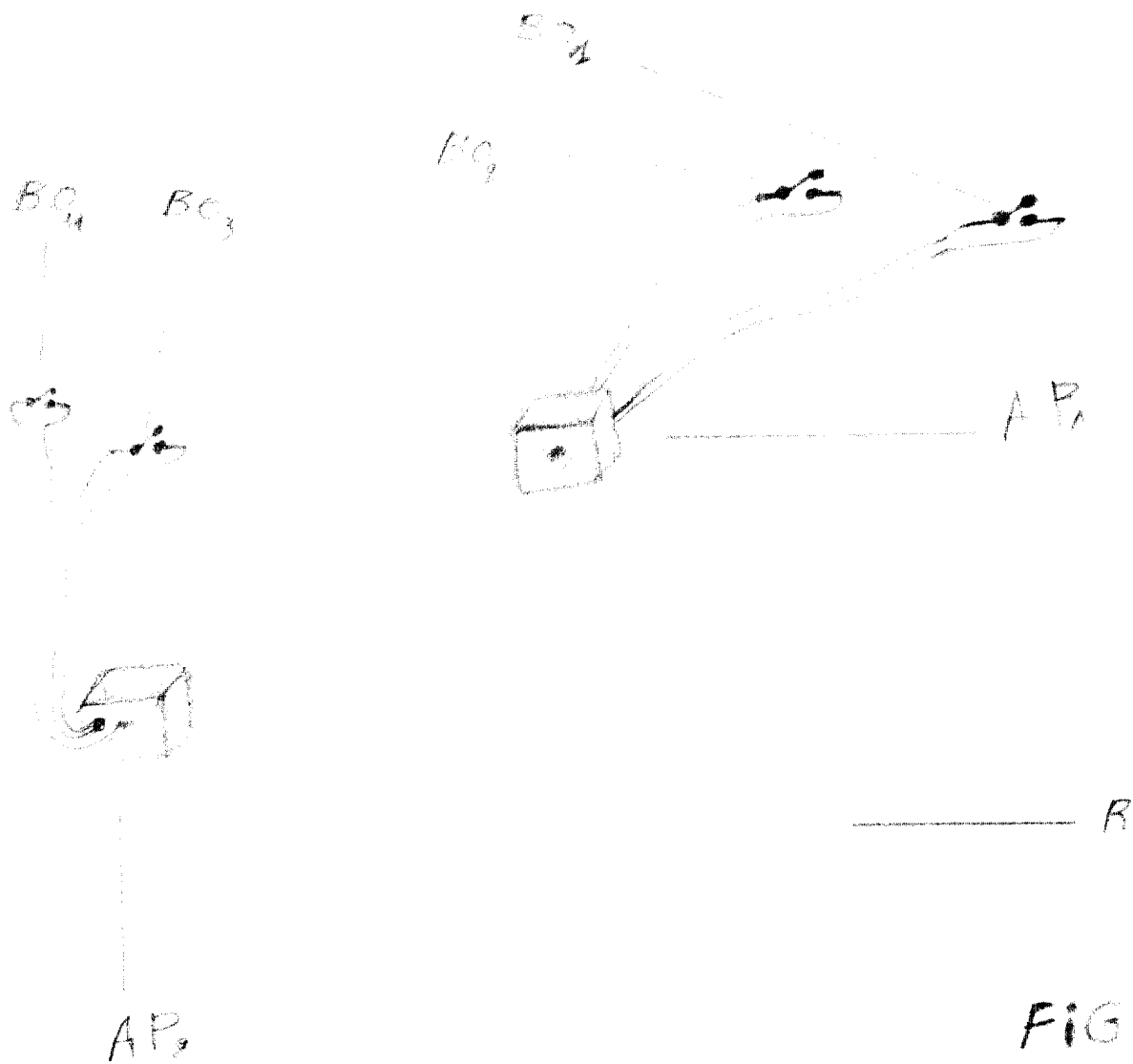


FIG: 8



[Handwritten scribble]

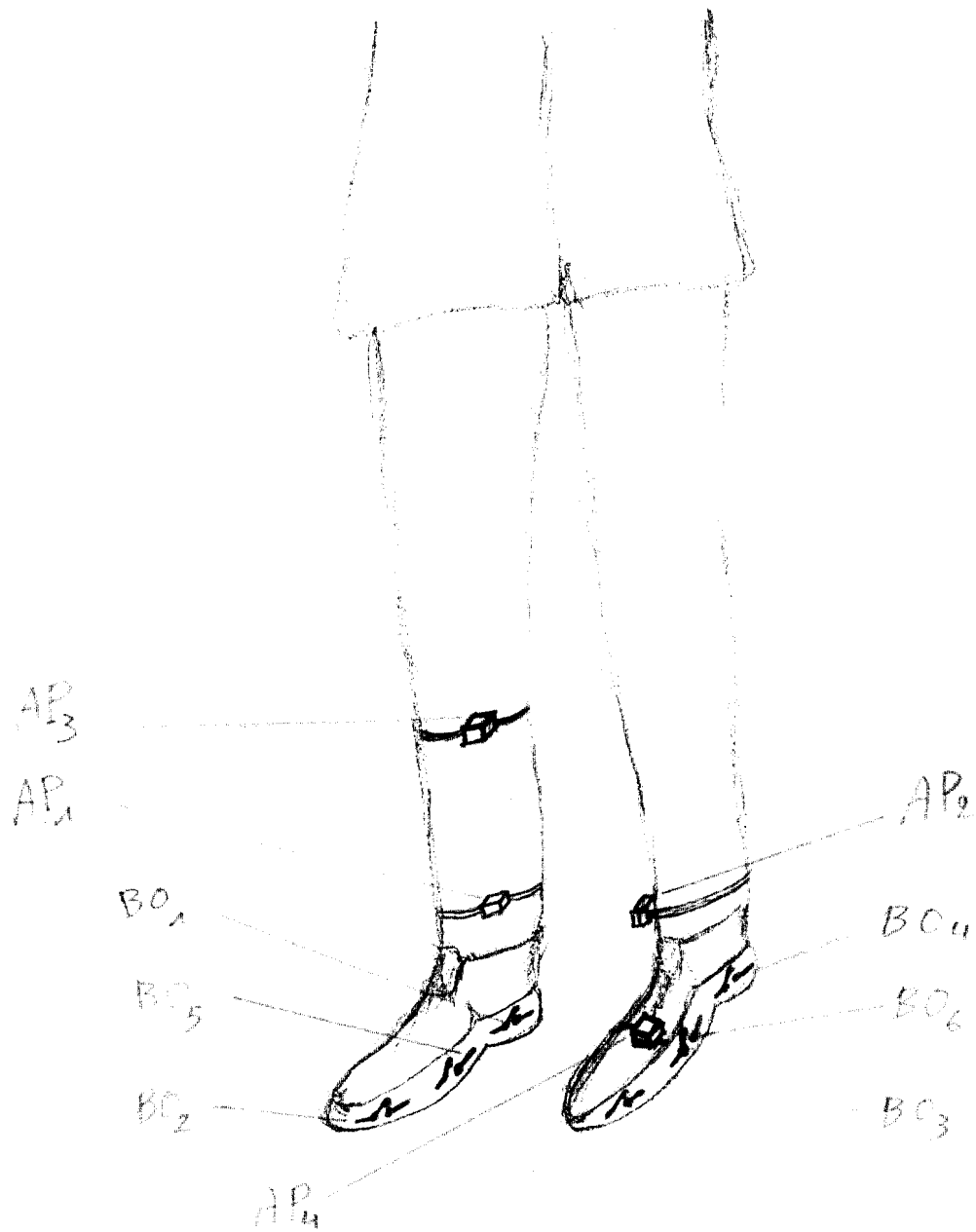


FIG: 10

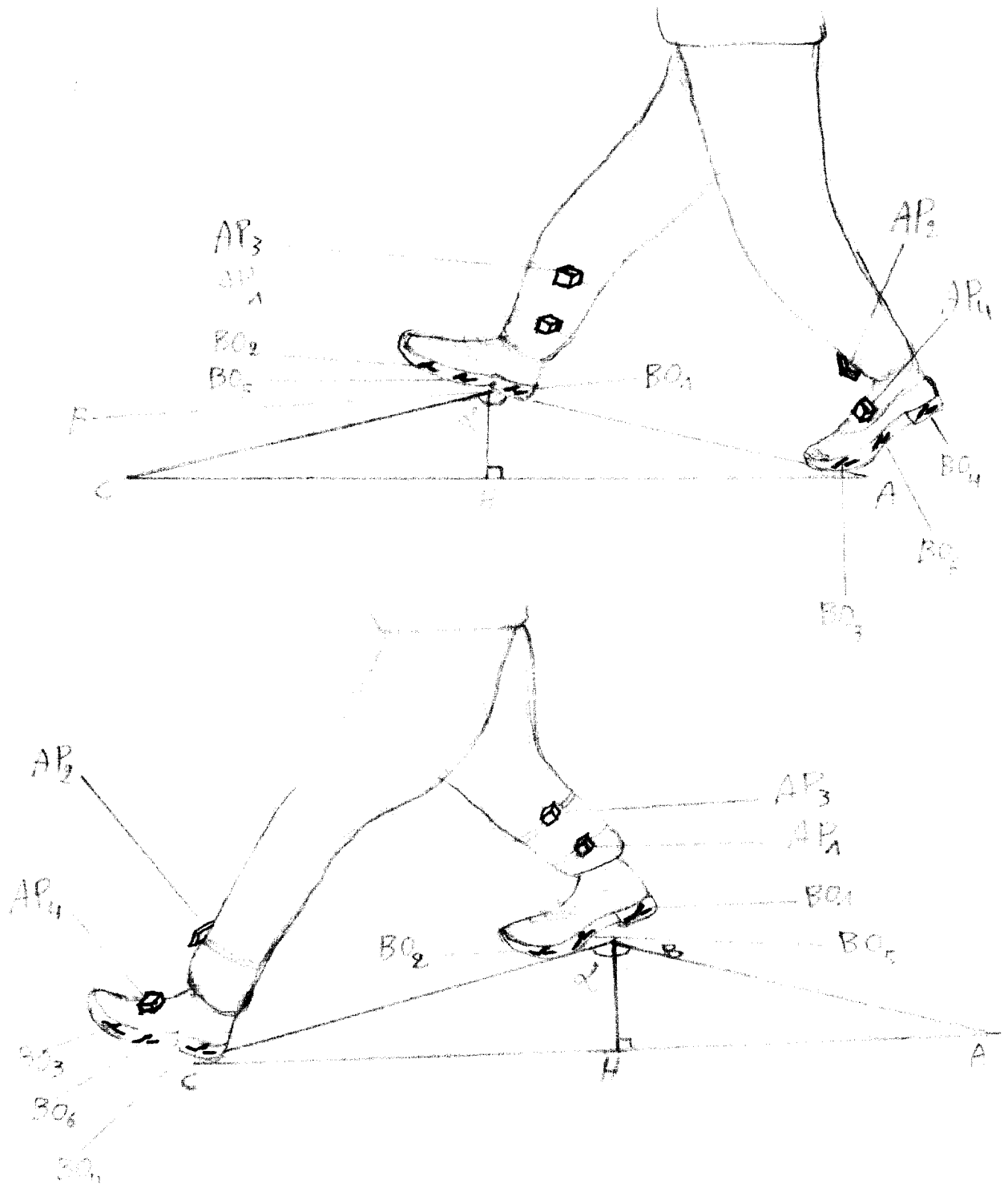


FIG: 11

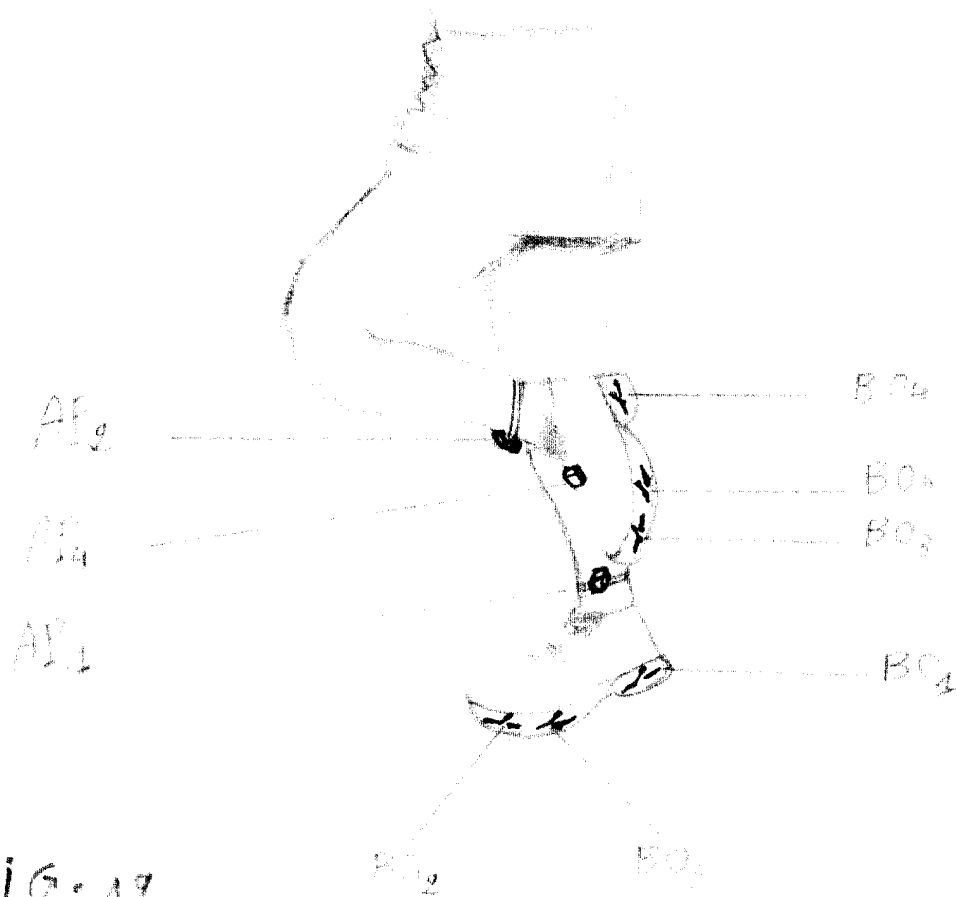
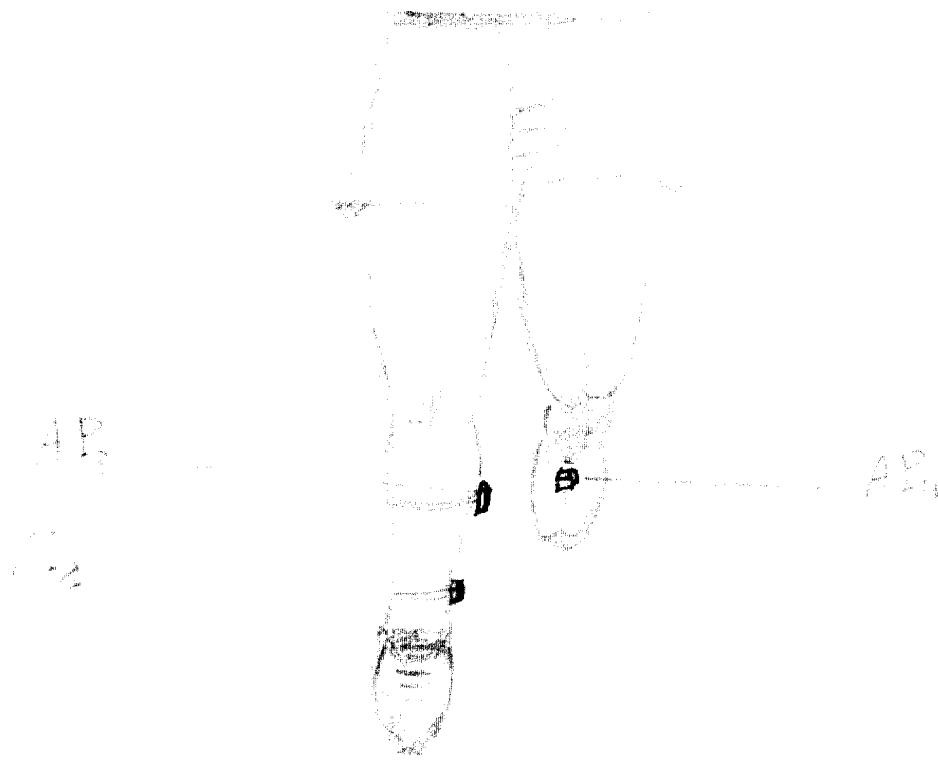


FIG: 12

~~8/10~~

10/10